

Michael Šebek

Michael Šebek se narodil roku 1954 v Praze. Studoval na Elektrotechnické fakultě Českého vysokého učení technického v Praze a v roce 1978 získal s vyznamenáním titul Elektrotechnický inženýr. Po aspirantuře v Československé akademii věd získal v roce 1981 titul CSc. a v roce 1995 mu Akademie věd České republiky udělila titul DrSc. Od roku 1979 pracoval v Ústavu teorie informace a automatizace AV ČR, po několik funkčních období jako vedoucí oddělení Teorie řízení. Pobýval dlouhodobě v zahraničí: na Università di Padova, I (1987), Universiteit Twente, NL (1990-91) a na ETH Zurich, CH (1994-95). Potom vedl výzkumnou skupinu v Trnkově laboratoři automatického řízení na Českém vysokém učení technickém. V současné době je vedoucím Katedry řídicí techniky FEL ČVUT a manažerem Centra aplikované kybernetiky při ČVUT FEL.

Ve své výzkumné práci se zabývá teorií lineárních systémů a jejich řízení, robustním řízením, numerickými metodami a softwarem pro návrh řízení a filtrů. Publikoval přes 267 výzkumných článků, z toho z toho 64 ve významných světových časopisech. Mezinárodní databáze Web of Science (SCI) registruje přes 535 citací jeho prací a h-index 12..

Michael Šebek řídil mnoho mezinárodních výzkumných projektů. Koordinoval Evropskou síť EUROPOLY pro průmyslové aplikace polynomiálních metod (EC projekt CP7010) sdružující 13 významných firem a univerzit z celé Evropy. Vedl českou část projektu EC CP93:2424 (Algoritmy pro CAE založené na moderních polynomiálních metodách v řízení), NATO project PST.CLG.978481 a mnoho bilaterálních projektů s Francií, Itálií, Japonskem, Rakouskem a Řeckem. Podílel se i na dalších mezinárodních projektech, např. EU SSP ST2J-0101-1-NL(EBD) a Schweizerische Natziolfund Projekt 21-37465.

Podle Centrální evidence projektů CEP Rady vlády pro výzkum a vývoj vedl M. Šebek 17 českých projektů a grantů s celkovými uznanými náklady 58 milión. Kč. Na ně získal ze státního rozpočtu dotaci v celkové výši 33 miliónů Kč. Nejvýznamnější projekty byly projekty MPO, MŠMT a GAČR. M. Šebek řídil mezinárodní tým, který vyvinul Polynomiální toolbox pro MATLABTM.

Michael Šebek kombinuje výzkum s výukou na ČVUT FEL v Praze (bakalářské, magisterské a doktorské předměty např. Roboti, Automatické řízení, Systémy a řízení, Robustní řízení, Nelineární systémy). V roce 2003 získal na ČVUT pedagogický titul docent (Doc.). V roce 2004 ho prezident České republiky jmenoval profesorem (Prof.) Je předsedou Oborové rady doktorského studijního oboru Řídicí technika a robotika. Vychoval 7 doktorů, další 2 doktorandy úspěšně vede. Je členem Vědeckých, oborových a dalších rad na Technické univerzitě Liberec a Univerzitě Tomáše Bati ve Zlíně. Je vedoucím české části evropského magisterského programu SpaceMaster orientovaného na kosmické vědy a inženýrství, kde studenti postupně studují na několika evropských univerzitách. Na zahraničních univerzitách na pozvání přednáší speciální kurzy (např. Twente Universiteit, Enschede, NL; ETH Zürich, CH; Belgium Graduate School, B; U. Hamburg-Harburg, D) i přehledové přednášky (přes 100 univerzit v Evropě, Americe, Asii a Africe).

Poskytuje konzultace průmyslovým firmám (Škoda, DaimlerChrysler, The MathWorks a další). Je expertem Evropské komise pro oblasti řízení, algoritmů a software.

Michael Šebek je aktivní v odborných společnostech. Je Senior Member americké společnosti Institut pro elektrotechnické a elektronické inženýry (IEEE). Pracoval v Ediční radě pro konference (CEB) Společnosti pro řídicí systémy (CSS) IEEE a v Představenstvu Československé sekce IEEE. Je zakladatelem a byl mnoho let předsedou Národní společnosti CSS IEEE. Byl členem výboru Středoevropské společnosti pro inženýrský management EM IEEE. Je členem Rady Mezinárodní federace pro automatické řízení (IFAC) a pracuje v jejím Exekutivním a Finančním výboru i v Technickém výboru pro robustní řízení. Je členem Americké matematické společnosti (AMS) a americké Společnosti pro průmyslovou a aplikovanou matematiku (SIAM). Pracoval v redakční radě časopisu European Journal of Control. Organizoval významné mezinárodní konference IEEE a IFAC. Zejména byl hlavním manažerem 16. Světového kongresu IFAC v Praze roku 2005, které se zúčastnilo přes 2500 odborníků z celého světa. Roku 2004 byl zvolen do Administrativní Rady Asociace pro řízení Evropské unie (EUCA).

Michael Šebek je jednatelem firmy PolyX s.r.o - www.polyx.cz a www.polyx.com - výrobce software pro systémy, signály a řízení založené na polynomiálních metodách. Jako její výkonný ředitel vede vývoj software a řídí obchodní aktivity. Hlavním produktem PolyX s.r.o. je Polynomial Toolbox for Matlab. Firma PolyX s.r.o. je smluvním partnerem The MathWorks, Inc., USA .

Získal Českou národní cenu. Je pravidelně uváděn v mezinárodních bibliografických publikacích Marquis Who's Who in the World a Who's Who in Science and Engineering.

Další informace jsou na osobních webových stránkách www.michaelsebek.cz .